

## 2018年度 電気電子工学科 卒業研修発表会(ポスター発表)

日時: 2019年2月27日(水) 9:30-12:30 (A\*\* 9:30-11:00, B\*\* 11:00-12:30)

会場: 八木山キャンパス10号館1F Tohtech FORUM

### <プログラム>

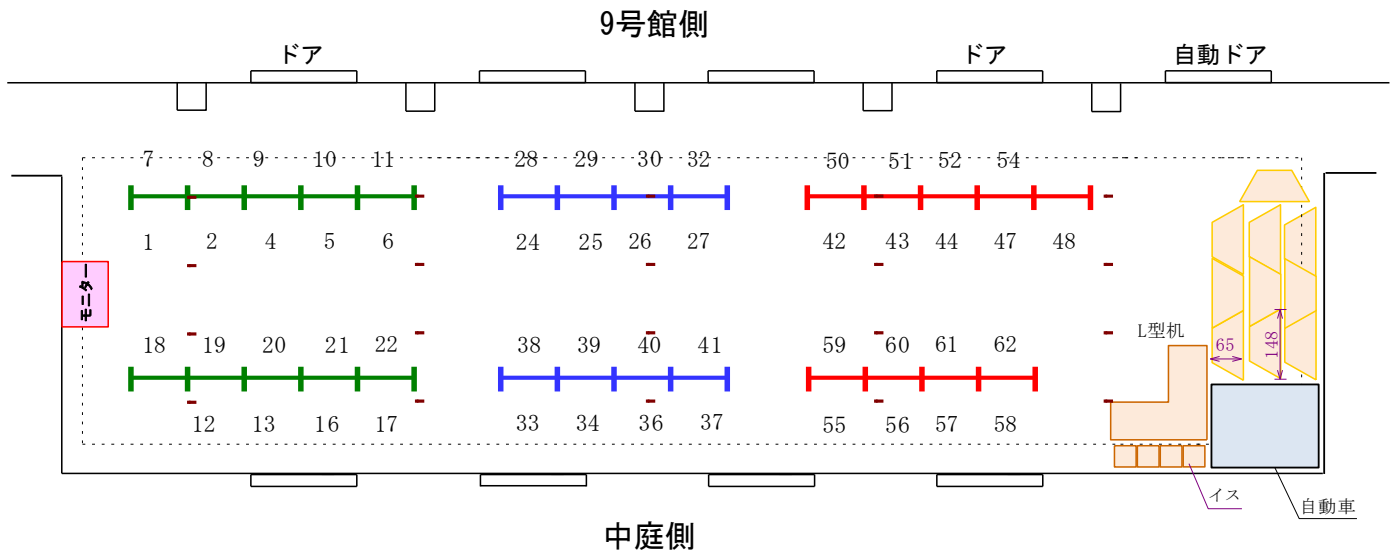
論文番号	発表者	論文題目	指導教員
A01	三上直人	ウシ乳房炎診断を目的としたSECMによる呼吸活性評価	葛西
B02	川邊将紀	ウシ乳房炎診断を目的としたSECMによる呼吸バースト評価	
A04	佐々木穂高	SECM-ELISA法を用いたTHP-1細胞から産出されるAGEs評価	
B05	小松優太	バイオLSIを用いた細胞シートの刺激によるリアルタイムイメージング評価	
A06	星 紘生	8chアンペロメトリックセンシングシステムの開発と基本特性評価	
B07	加藤大地	Nafion®/鉄ポルフィリン修飾電極を用いたRAW264.7細胞の一酸化窒素産生評価	
A08	遠藤拓哉	磁気センサを用いた小動物用呼吸リズム測定装置の作成	
B09	小嶋理文	加速度信号を用いた歩行センサの作製と精度の評価	
A10	菊池遼太郎	機械学習を用いた実験動物の姿勢の分類	
B11	佐藤匠	呼吸リズムと睡眠ステージとの時間関係に関する研究	
A12	佐藤優樹	爪に含まれるストレス関連ホルモン抽出法の検討	
B13	畑中涼	居眠り検知を旨とした瞳孔径の計測・解析	小林
A16	橋本奎	フェイズドアレイ超音波トランスデューサ・デュアルビーム方式による光散乱媒質内化学発光断層画像計測	
B17	關橋亮介	超音波増強化学発光断層画像計測のための画像処理プログラムの開発	
A18	永山裕一	ヒト皮膚からの極微弱遅延発光の画像計測と分光分析	
B19	丹野有矢	2波長近赤外線方式カット野異物検知システムの開発	
A20	齋藤裕也	ヒトiPS細胞由来ニューロンの薬剤応答解析に関する研究	
B21	皆川剣史朗	ヒトiPS細胞由来ニューロンにおける薬剤応答の細胞種比較に関する研究	
A22	日戸環	ヒトiPS細胞由来神経ネットワーク活動の伝播を指標とした薬剤応答解析	
B24	今井健介、草野光希	単層グラフェンによる表面増強ラマン散乱(SERS)の極微量分析への応用	内野
A25	齋藤慧太、羽賀聖馬、今井健介	高品質CVDグラフェン基板作製に関する研究	
B26	宇佐美健太、三浦懂也	カーボンナノチューブトランジスタを用いた高感度ガスセンサの開発	
A27	加藤映澄	TMZ法によるTiBr <sub>2</sub> 結晶の直胴部形成	小野寺
B28	上遠野光	フォトリソグラフィを用いたTiBr <sub>2</sub> 検出器の電極形成プロセスの検討	
A29	林亮馬	TiBr <sub>2</sub> 結晶表面の化学エッチング及び機械研磨の諸性質に及ぼす影響	
B30	嶺岸史也	中空型絶縁材料に囲まれたTiBr <sub>2</sub> 検出器の製作	
A32	佐々木聡、箱崎涼	電気化学反応を用いた金属ナノ接合の微細化と伝導度の電界変調	
B33	齋藤康平、菊地竜太郎	単一量子ドットトランジスタの磁場中電気伝導	
A34	浦山慶太	強磁性金属接合の微細化と磁気抵抗の制御	
B36	安齋葵、蛭木健幾	斜め配向Co/Pt多層薄膜における磁気異方性向上の検討	田河
A37	小淵晴貴、佐藤玲央南	主磁極先端励磁型ヘッドにおける書き込み効率のCAE解析	
B38	小松 俊徹、佐々木 巧実	立体映像システムによる三次元空間認識に関する研究	宮下
A39	佐藤慧、京極悠太	映像投射のための霧渦輪の電子制御に関する研究	
B40	小畑利雄、村上敦哉	回転式ラインディスプレイに関する研究	
A41	佐々木悠輔、岩本裕翔	Arduinoを用いたドローンの飛行制御に関する研究	
B42	佐藤光太	犬笛で操作する6脚ロボットの開発	伊藤
A43	佐々木航平	ステレオカメラを用いた耳介形状の計測	
B44	高橋正太郎	音響計測のための吸音材の評価	
A47	佐々木優、泉館智弘	アンケートアプリにおける確認モジュールの検討	中山
B48	栗田昌尚	作業腕を有するクローラ型移動ロボットのカメラ映像による遠隔操作インタフェース	藤田
A50	廣谷優哉	ROS(Robot Operating System)を用いた車輪型移動ロボットによる人の誘導	
B51	佐藤史人	全方向移動ロボットによる視覚情報を用いた人の追従	
A52	岩淵遥喜	連結クローラ型不整地移動ロボットによる不整地走破性の検証	
B54	千葉大輝、田宮健太郎	リハビリ用歩行車による機能訓練評価のための歩行速度測定法の検討	
A55	垣崎一樹、佐々木瞭、島岡浩輝	目の不自由な方を誘導するガイドロボットの交差道路横断のためのカメラチルド角の検討と歩行者用信号の認識	丸山
B56	佐々木瞭、島岡浩輝、垣崎一樹	目の不自由な方を誘導するガイドロボットの点字ブロックに沿った方向制御と人の検知	
A57	島岡浩輝、佐々木瞭、垣崎一樹	目の不自由な方を誘導するガイドロボットのオドメトリを用いた自己位置推定と誘導	
B58	石橋杏太、佐藤匡悟	バイオリン演奏ロボットの運弓動作における弓圧一定制御と音色に関する考察	
A59	佐藤匡悟、石橋杏太	バイオリン演奏ロボットの運弓動作におけるPID制御パラメータと音色に関する考察	
B60	渡邊幹大、齋藤康太	FPGAを用いた組込みシステムの設計と実装	水野
A61	高橋尚輝、千葉一輝	Raspberry PiとROSによるマウスの走行制御	
B62	寺田毅知、長谷康弘	PythonとOpenCVを用いた画像解析プログラムの作成	

# 2018年度 電気電子工学科 卒業研修ポスター発表会

場所：10号館1F Tohtech FORUM

日時：2月27日（水） 9:30-12:30（説明時間）

- 論文番号A\*\* 説明時間 9:30-11:00
- 論文番号B\*\* 説明時間 11:00-12:30
- ポスター展示時間は9:30-16:30
- デモは禁止 タブレットやPCは使用可だが、電源の使用は不可



## 2018年度 電気電子工学科 卒業研修発表会(口頭発表)

日時：2019年2月27日（水） 13:30-16:30

会場：八木山キャンパス1号館131教室

<プログラム>

発表時間10分、質疑応答3分

論文番号	開始時間	発表者	論文題目	指導教員	座長	
	13:30	発表にあたって				
C03	13:40	菊地貴裕	SECM-ELISA法を用いたHL-60細胞から産出されるAGEs評価	葛西	熊谷 薄井 石橋	
C14	13:53	柳田琢杜	磁気信号を用いたウェアラブル呼吸センサの開発	辛島		
C15	14:06	佐藤佑哉、千葉翔太	光ヘテロダイナ法に基づくフォトンカウンティング装置校正システムの開発	小林		
C23	14:19	野地修平	ヒトIPS細胞由来ニューロンと脳スライスにおける医薬品の痙攣誘発応答比較	鈴木		
	14:32-14:52					
C31	14:52	伊藤熙、加藤春樹	ノンドープGaSb量子井戸におけるホール伝導の評価	柴田	志賀 佐藤 高橋 横井	
C35	15:05	佐藤拓弥、高橋広大、中川魁斗	NiFe/X/Co三層構成膜によるGMR効果実現の検討	田河		
C45	15:18	北田拳也、菊地裕貴	センサネットワークにおける通信環境に関する考察	中山		
C46	15:31	大河原勇人、小田島裕輔	高齢化対応歩行計測における指標に関する一考察	中山		
C49	15:44	大野尚樹	4脚クローラ型不整地移動ロボットの脚制御による転倒回避	藤田		
C53	15:57	田宮健太郎、千葉大輝	リハビリ用歩行車による機能訓練評価のための荷重測定法の検討と実地評価	丸山		
	16:10-16:30	学科長講評				
		アンケート				